## РОЗДІЛ З. НЕСТАЦІОНАРНИЙ АНАЛІЗ МІЦНОСТІ МОСТА

Необхідно зробити аналіз міцності моста (рис. 3.1) при проходженні по ньому транспортного засобу довжиною 15 м і масою 15 т зі швидкістю 54 км/год.



Рис. 3.1. Міст, аналіз міцності якого необхідно зробити

Навантаження, з яким діє транспортний засіб на міст є нестаціонарним, внаслідок того, що воно (сила ваги транспортного засобу) переміщається мостом із заданою швидкістю транспортного засобу. Таким чином, у програмній платформі ANSYS Workbench вибираємо у вікні «Toolbox», у підрозділі «Analysis Systems» пункт «Transient Structural» – нестаціонарний структурний аналіз. Цей вид аналізу використається для визначення переміщень, що змінюються за часом, деформацій, напруг і внутрішніх зусиль у тілі під впливом нестаціонарних навантажень. У результаті з'являється вікно проекту, аналогічне вікну «Static Structural», показаному на рис. 1.4. Компонент «Transient Structural» складається з наступних частин: «Engineering Data» («Технічні параметри»), «Geometry» («Геометрія»), «Model» («Модель»), «Setup» («Настроювання розрахунку»), «Solution» («Рішення завдання») і «Results» («Аналіз результатів»).

**3.1. «Engineering Data».** У цьому пункті змін не робимо, і залишаємо матеріал, обраний за умовчуванням – Structural Steel (конструкційна сталь).

**3.2.** «Geometry». Побудову моделі починаємо з вибору метрів як одиниці виміру розмірів у редакторі, внаслідок великих габаритних розмірів мосту та транспортного засобу. Далі в дереві побудови вибираємо площину XY і натискаємо на кнопку побудови ескізу. Для рисування ескізу використаємо інструмент Rectangle (прямокутник) і проводимо прямокутник як показане на рис. 3.2.



Рис. 3.2. Побудова першого ескізу

Використовуючи вкладку «Dimensions» і тип розміру «Length/Distance» проставляємо розміри прямокутника (розміри зазначені на рис. 3.3).

![](_page_1_Figure_4.jpeg)

Рис. 3.3. Розміри ескізу

Після проставляння розмірів створимо тверде тіло. Для цього застосуємо операцію видавлювання **Extrude**. У вікні «Details view» вказуємо у вікні Geometry – ім'я побудованого нами ескізу, а у вікні Depth – довжину 5 метрів. У результаті одержуємо тверде тіло, представлене на рис. 3.4.

![](_page_1_Figure_7.jpeg)

Рис. 3.4. Результат побудови твердого тіла

Далі в дереві побудови вибираємо площину ZX і натискаємо на кнопку побудови ескізу. Для рисування ескізу використаємо інструмент Rectangle (прямокутник) і проводимо прямокутники як показане на рис. 3.5. Використовуючи вкладку «Dimensions» і тип розміру «Length/Distance» проставляємо розміри прямокутника (розміри зазначені на рис. 3.5).

![](_page_2_Picture_1.jpeg)

Рис. 3.5. Розміри ескізу

Після проставляння розмірів створимо тверде тіло. Для цього застосуємо операцію видавлювання казуємо у вікні Geometry – ім'я побудованого нами ескізу, а у вікні Depth – довжину 10 метрів; Direction – напрямок уздовж лінії видавлювання вказуємо Reversed – протилежний напрямок.

![](_page_2_Picture_4.jpeg)

Рис. 3.6. Результат побудови твердого тіла

У результаті одержуємо тверде тіло, представлене на рис. 3.6.

Тому що транспортний засіб рухається мостом й нам доведеться вказувати прикладання сили в різні моменти часу, те необхідно поверхню мосту, якою рухається транспортний засіб розбити на кілька поверхонь, щоб пізніше була можливість задати різні площадки в різні моменти часу, в якості площадок прикладання сили. Чим на більше число площадок ми розіб'ємо поверхню, тим більш точний розрахунок ми одержимо. Для даного завдання виберемо число площадок рівне п'яти. Натискаємо кнопку \* (нова площина) і у вікні Details of Plane робимо наступні зміни (рис. 3.7): Туре – From Face; Base Face – Selected вибираємо на твердому тілі поверхню, якою рухається транспортний засіб. Після цих змін натискаємо кнопку <sup>зселегаte</sup>.

<b></b> д

Рис. 3.7. Властивості операції побудови допоміжної площини

![](_page_3_Figure_4.jpeg)

Рис. 3.8. Розміри ескізу

з параметрами, наведеними на рис. 3.9. Необхідно змінити вкладку Operation і вказати Imprint Faces (розсічення грані), все інше залишити без зміни.

Details of Extru	de3
Extrude	Extrude3
Geometry	Sketch3
Operation	Imprint Faces
Direction Vector	None (Normal)
Direction	Normal
Extent Type	To Next
As Thin/Surface?	No
Target Bodies	All Bodies
Merge Topology?	Yes
Geometry Selection: 1	
Sketch	Sketch3

Рис. 3.9. Властивості операції видавлювання

Після виконання останньої операції верхня поверхня моста розділена на 5 частин і побудова моделі закінчена. Далі зберігаємо проект і закриваємо Ansys Design Modeler.

**3.3. Model.** Будуємо сітку з параметрами «за умовчуванням» указавши у вкладці Statistics у пункті Mesh Metrics опцію «Quality». Контролюємо якість сітки відсутністю неякісних елементів (якістю менше 0,1).

**3.4. Setup.** Уводимо граничні умови – жорстке закладення на гранях і ребрах, зазначених на рис. 3.10.

![](_page_4_Figure_6.jpeg)

Рис. 3.10. Завдання твердого закладення

Details of "Analysis Settings"			
Ξ	Step Controls		
	Number Of Steps	1,	
	Current Step Number	1,	
	Step End Time	6, s	
	Auto Time Stepping	On	
	Define By	Time	
	Initial Time Step	0,1s	
	Minimum Time Step	0,1s	
	Maximum Time Step	0,1s	
	Time Integration	On	
Ξ	Solver Controls		
	Solver Type	Program Controlled	
	Weak Springs	Program Controlled	
	Large Deflection	On	

Рис. 3.11. Параметри розрахунку

Нажавши на Analysis Settings у дереві проекту робимо настроювання параметрів розрахунку, змінивши вкладку Stop End Time = 6 s (попередньо розраховуємо час руху транспортного засобу мостом); Initial Time Step = 0,1 s, Minimum Time Step, Maximum Time Step = 0,1 s (початковий, мінімальний і максимальний кроки за часом). Кроки за часом визначаємо виходячи із загального часу розрахунку – 6 секунд і раціональної кількості кроків та точності розрахунку.

Навантаження задаємо з урахуванням того, що транспортний засіб рухається мостом й, отже, сила ваги (навантаження) змінює свою точку прикладення в різні моменти часу. Попередньо визначаємо місце розташування транспортного засобу залежно від часу знаючи швидкість і відстані ділянок, на які була розбита поверхня моста (див. рис. 3.8).

У меню Environment вибираємо пункт Loads – Force. Потім вибираємо першу ділянку й задаємо силу шляхом вибору в якості Magnitude – Tabular Data. Після цього з'явиться табличка, у якій є можливість указати значення сили в різні моменти часу, як це показано на рис. 3.12. Указуємо значення, попередньо розрахувавши значення сили й час дії на цій ділянці виходячи зі швидкості переміщення транспортного засобу.

Потім робимо аналогічні дії для завдання сили на другій та інших ділянках (рис. 3.13).

Графік дії сили на різних ділянках за часом можна побачити якщо нажати на Analysis Settings у дереві проекту).

Крім змінного навантаження на міст додаємо дію сили ваги мосту натисканням кнопки <sup>[Environment ®</sup> Inertial • <sup>®</sup> Loads • <sup>®</sup> Supports • й вибору вкладки Standart Earth Gravity. У властивостях операції, що з'явилися, вказуємо напрямок дії сили ваги.

![](_page_6_Figure_1.jpeg)

Рис. 3.12. Завдання сили, що діє на тіло

![](_page_6_Figure_3.jpeg)

Рис. 3.13. Завдання сили, що діє на тіло на другій ділянці

**3.5. Solution.** Запуск вирішувача в Workbench виконується натисканням кнопки <sup>Solve</sup> на панелі інструментів. Для візуалізації результатів розрахунку виберемо Stress Equivalent (von-Mises) і Total Deformation. Вузлові переміщення є прямим результатом чисельного рішення задачі міцності. ANSYS дозволяє виводити як осьові зсуви вузлів (Directional deformation), так і повне переміщення вузла (Total deformation), що розраховується (у прямокутній системі координат) за формулою:  $u = \sqrt{u_x^2 + u_y^2 + u_z^2}$ .

![](_page_7_Figure_1.jpeg)

Рис. 3.14. Результати розрахунку повних переміщень (а – без урахування дії змінної сили; б – транспортний засіб масою 15т, в – транспортний засіб масою 150 т)

**3.6. Results.** На рис. 3.14 наведений графік повних переміщень вузлів при трьох варіантах розрахунку: без урахування змінного навантаження та з урахуванням (15 й 150 т). Вплив змінного навантаження добре ілюструється при програванні зміни деформації та на-

пруг моста в часі програмними засобами пакета Ansys. На рис. 3.15 показані вузлові переміщення в різні моменти часу.

![](_page_8_Figure_1.jpeg)

![](_page_8_Figure_2.jpeg)

Рис. 3.15. Вузлові переміщення в різні моменти часу

Для ілюстрації деформації різних ділянок моста в різні моменти часу при розрахунку, показаному на рис. 3.15 не була врахована сила ваги. З рисунка добре видно проходження транспортного засобу різними ділянками мосту.